

Übungen zu Systemprogrammierung 1

Ü3 – Freispeicherverwaltung

Sommersemester 2020

Dustin Nguyen, Jonas Rabenstein, Christian Eichler, Jürgen Kleinöder

Lehrstuhl für Informatik 4
Friedrich-Alexander-Universität Erlangen-Nürnberg



Lehrstuhl für Verteilte Systeme
und Betriebssysteme



FRIEDRICH-ALEXANDER
UNIVERSITÄT
ERLANGEN-NÜRNBERG

TECHNISCHE FAKULTÄT



4.1 Freispeicherverwaltung

4.2 Implementierung

4.3 make

4.4 gdb

4.5 Aufgabe 3: halde

4.6 Gelerntes anwenden



4.1 Freispeicherverwaltung

4.2 Implementierung

4.3 make

4.4 gdb

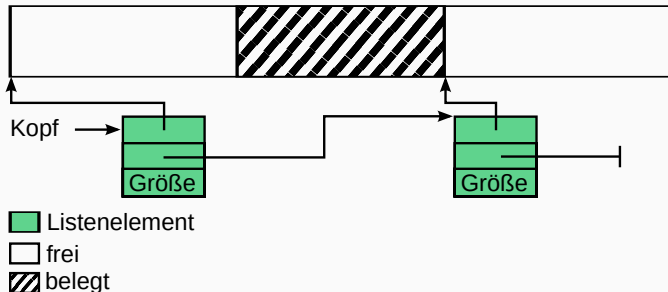
4.5 Aufgabe 3: halde

4.6 Gelerntes anwenden



- Anforderung von Speicher: `void *malloc(size_t size);`
 - Parameter: Größe des angeforderten Speichers
 - Rückgabewert: Zeiger auf einen Speicherbereich
- **Explizite** Freigabe: `void free(void *ptr);`
 - Parameter: Zeiger auf freizugebenden Speicherbereich
 - Rückgabewert: –

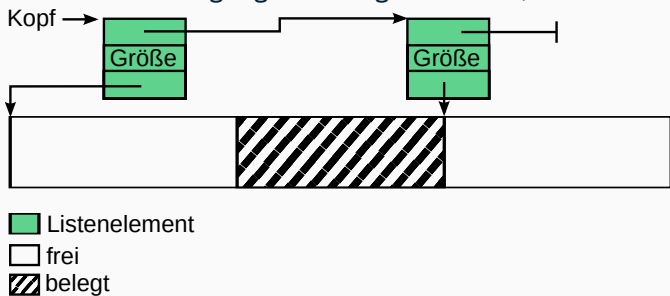
- Ziel: Speicherbereiche, die zur Laufzeit in beliebiger Größe angefordert werden können
- Skizze: Zustand eines teilweise belegten Heaps



- Welche Informationen muss eine Freispeicherverwaltung bereit halten?
 - für freie Blöcke: Größe und Lage des Speicherbereichs
 - für belegte Blöcke: Größe des Speicherbereichs
- Welche Datenstruktur ist für eine Freispeicherverwaltung geeignet?
 - KISS (Keep it small and simple): einfach verkettete Liste



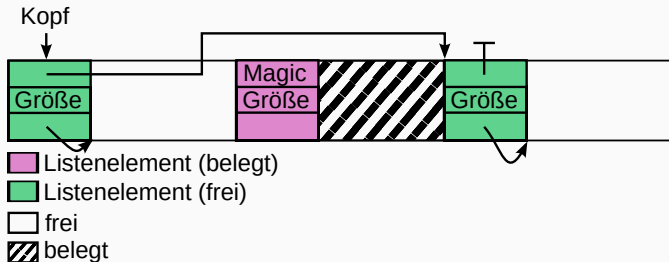
- Konzept einer Freispeicherverwaltung auf Basis einer verketteten Liste (ohne Berücksichtigung der belegten Blöcke!)



- Freie Blöcke werden in einer verketteten Liste gespeichert
- Wiederholung Übung 1
 - Wie wird eine verkettete Liste in C implementiert?

```
insertVal() → malloc() → insertVal() → malloc() →  
insertVal() → malloc() → insertVal() → malloc() →  
insertVal() → malloc() → insertVal() → malloc() →  
insertVal() → ...
```

- Woher den Speicher für die Listenelemente nehmen?



- Listenelemente werden innerhalb des verwalteten Speichers am Anfang des jeweiligen Speicherbereichs abgelegt
- Listenelemente auch in belegten Blöcken vorhanden, aber nicht verkettet
 - Verweis auf nächstes Listenelement wird zur Realisierung eines Schutzmechanismus eingesetzt
 - Abspeichern eines wohldefinierten magischen Wertes und Überprüfung des Wertes vor dem Freigeben



4.1 Freispeicherverwaltung

4.2 Implementierung

4.3 make

4.4 gdb

4.5 Aufgabe 3: halde

4.6 Gelerntes anwenden



■ Listenelementdefinition in C

```
struct mblock {  
    struct mblock *next; // Zeiger zur Verkettung  
    size_t size;         // Größe des Speicherbereichs  
    char mem_area[];     // Anfang des Speicherbereichs  
};
```

■ Verwendung von FAM (Flexible Array Member):

- mem_area ist ein Feld beliebiger Länge
- In unserem Fall: mem_area ist ein konstanter „Verweis“ auf das Ende der Struktur
- mem_area selbst hat die Größe 0



```
struct test {  
    uint64_t num; // 8 Byte  
    void     *ptr; // 8 Byte (auf amd64)  
}
```

```
struct test *arr .....  
    &arr[0] - - - - -  
    &arr[2] -----  
    arr + 3 -----  
    ((uint64_t*) arr) + 7 -----  
    ((char*) arr) + 7 -----  
    &(5[arr]) -----  
    &(5[5]) ----- ⚡  
    (void*) arr ----- ⚡  
    ((void*) arr) + 4 -----
```

| | |
|---|---------|
| 6 | ptr = ● |
| | num = 9 |
| 5 | ptr = ● |
| | num = 8 |
| 4 | ptr = ● |
| | num = 7 |
| 3 | ptr = ● |
| | num = 6 |
| 2 | ptr = ● |
| | num = 5 |
| 1 | ptr = ● |
| | num = 4 |
| 0 | ptr = ● |
| | num = 3 |



- Schrittweises Abarbeiten des folgenden Codestückes:

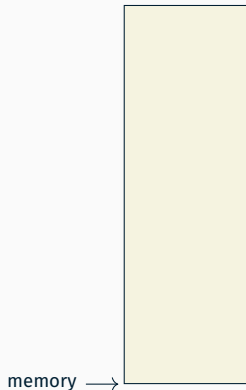
```
char *m1 = (char *)malloc(10);  
char *m2 = (char *)malloc(20);  
  
free(m2);
```

- Annahmen:

- Freispeicherverwaltung verwaltet 100 Bytes statisch allozierten Speicher
- Verwendung von absoluten Größen (Annahme: 64-Bit-Architektur)
 - Größe eines Zeigers: 8 Bytes
 - Größe der `struct mblock`: 16 Bytes

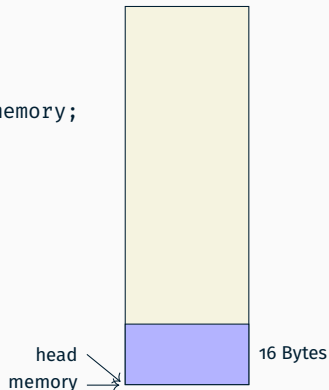


- Speicher statisch alloziert
`static char memory[100];`





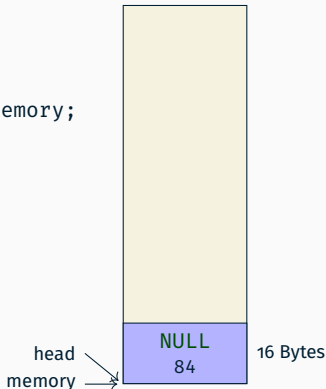
- Speicher statisch alloziert
`static char memory[100];`
- `struct mblock` reinlegen
`struct mblock *head = (struct mblock *)memory;`





- Speicher statisch alloziert
`static char memory[100];`
- `struct mblock` reinlegen
`struct mblock *head = (struct mblock *)memory;`
- `struct mblock` initialisieren
`head->next = NULL;`
`head->size = 84;`

- ! zwei Zeiger mit unterschiedlichem Typ auf den gleichen Speicherbereich
- unterschiedliche Semantik beim Zugriff (Zeigerarithmetik, Strukturkomponenten)

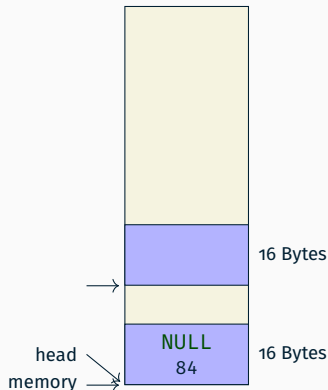




■ Speicheranforderung von 10 Bytes

```
char *m1 = (char *)malloc(10);
```

- Freispeicherliste nach mblock mit ausreichend Speicher durchsuchen
- 10 Bytes hinter dem head-mblock einen neuen mblock anlegen

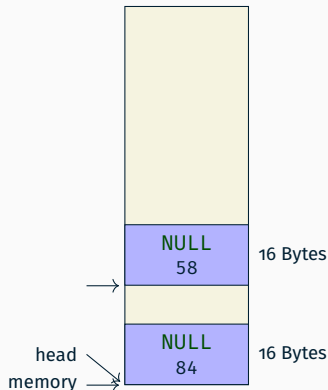




■ Speicheranforderung von 10 Bytes

```
char *m1 = (char *)malloc(10);
```

- Freispeicherliste nach mblock mit ausreichend Speicher durchsuchen
- 10 Bytes hinter dem head-mblock einen neuen mblock anlegen
- ... und initialisieren

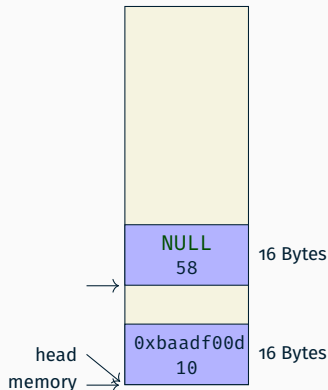




■ Speicheranforderung von 10 Bytes

```
char *m1 = (char *)malloc(10);
```

- Freispeicherliste nach mblock mit ausreichend Speicher durchsuchen
- 10 Bytes hinter dem head-mblock einen neuen mblock anlegen
- ... und initialisieren
- Bisherigen head-mblock anpassen
 - als belegt markieren
 - Größe des Speicherbereichs aktualisieren

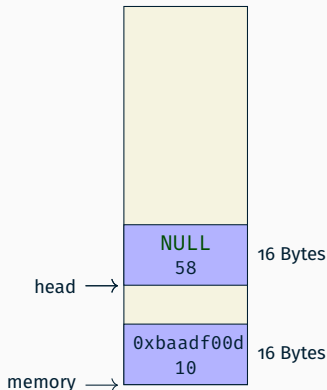




■ Speicheranforderung von 10 Bytes

```
char *m1 = (char *)malloc(10);
```

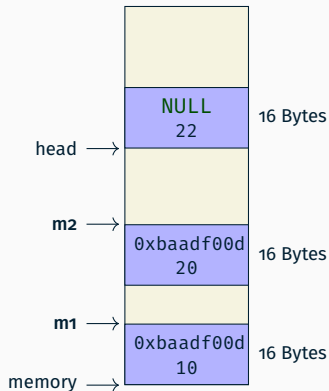
- Freispeicherliste nach mblock mit ausreichend Speicher durchsuchen
- 10 Bytes hinter dem head-mblock einen neuen mblock anlegen
- ... und initialisieren
- Bisherigen head-mblock anpassen
 - als belegt markieren
 - Größe des Speicherbereichs aktualisieren
- head-Zeiger auf neues Kopfelement setzen





■ Situation nach 2 malloc()-Aufrufen

```
char *m1 = (char *)malloc(10);  
char *m2 = (char *)malloc(20);
```

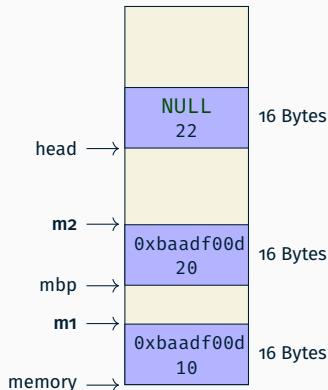




■ Freigabe von m2

```
free(m2);
```

- Zeiger mbp auf zugehörigen mblock ermitteln
- Überprüfen, ob ein gültiger, belegter mblock vorliegt (0xbaadf00d)

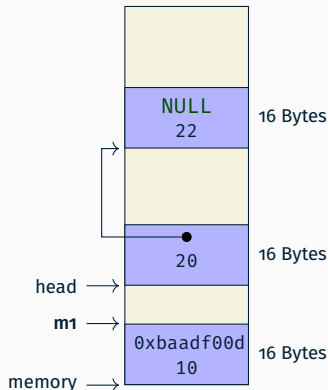




■ Freigabe von m2

```
free(m2);
```

- Zeiger mbp auf zugehörigen mblock ermitteln
- Überprüfen, ob ein gültiger, belegter mblock vorliegt (0xbaadf00d)
- head auf freigegebenen mblock setzen, bisherigen head-mblock verketten





- sehr einfache Implementierung – in der Praxis problematisch
 - Speicher wird im Laufe der Zeit stark fragmentiert
 - Suche nach passender Lücke dauert zunehmend länger
 - eventuell keine passende Lücke mehr vorhanden, obwohl insgesamt genug Speicher frei ist
 - in der Praxis: Verschmelzung benachbarter Freispeicherblöcke
- kein nachträgliches Vergrößern des Heaps
 - in der Praxis: Speicherseiten vom Betriebssystem nachfordern
- langsame Suche nach freiem Speicherbereich passender Größe
 - in der Praxis: Gruppierung der freien Speicherbereiche (Buckets)
- sinnvolle Implementierung erfordert geeignete Speichervergabestrategie
 - Implementierung erheblich aufwändiger – Resultat aber entsprechend effizienter
 - Strategien werden im Abschnitt Speicherverwaltung in SP2 behandelt (z. B. First-Fit, Best-Fit, Worst-Fit oder Buddy-Verfahren)



4.1 Freispeicherverwaltung

4.2 Implementierung

4.3 make

4.4 gdb

4.5 Aufgabe 3: halde

4.6 Gelerntes anwenden

.c-Dateien

| | |
|---------------|----------------|
| lilo | 1 |
| vim 8.1 | 136 |
| OpenSSH 7.9p1 | 269 |
| Linux 4.19.1 | > 26000 |

- X** von Hand übersetzen: zu aufwändig
- X** Dauer bei wiederholtem Übersetzen
- Automatisiertes Übersetzen **modifizierter Dateien**





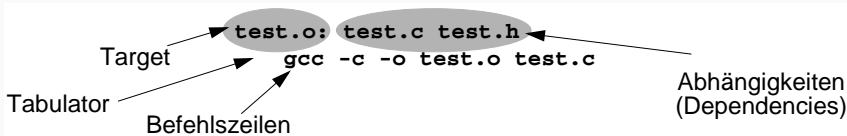
- Grundsätzlich: Erzeugung von Dateien aus anderen Dateien
 - für uns interessant: Erzeugung einer .o-Datei aus einer .c-Datei



- Falls Quelle(n) sich ändert wird der Befehl neu ausgeführt
- Änderung auf Basis der Modifikationszeit



■ Regeldatei mit dem Namen Makefile



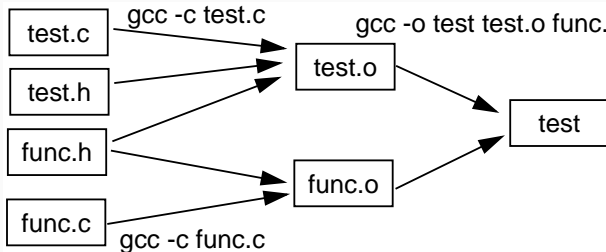
- Target (was wird erzeugt?)
 - Name der zu erstellenden Datei
 - Abhängigkeiten (woraus?)
 - Namen aller Eingabedateien (direkt oder indirekt)
 - Können selbst Targets sein
 - Befehlszeilen (wie?)
 - Erzeugt aus den Abhängigkeiten das Target
- zu erstellendes Target bei make-Aufruf angeben: `make test.o`
- Falls nötig baut make die angegebene Datei neu
 - Davor werden rekursiv alle veralteten Abhängigkeiten aktualisiert
 - Ohne Target-Angabe bearbeitet make das erste Target im Makefile



- In einem Makefile können Makros definiert werden
SOURCE = test.c func.c
- Verwendung der Makros mit $\$(NAME)$ oder $\${NAME}$
test: $\$(SOURCE)$
gcc -o test $\$(SOURCE)$
- Erzeugung neuer Makros durch Konkatenation
ALLOBJS = $\$(OBJJS)$ hallo.o
- Gängige Makros:
 - CC: C-Compiler-Befehl
 - CFLAGS: Optionen für den C-Compiler



- Rechner beim Erzeugen von ausführbaren Dateien „entlasten“



- Zwischenprodukte verwenden und somit Übersetzungszeit sparen
- Beispiel:

```
test: test.o func.o  
    gcc -o test test.o func.o
```

```
test.o: test.c test.h func.h  
    gcc -c test.c
```

```
func.o: func.c func.h  
    gcc -c func.c
```



4.1 Freispeicherverwaltung

4.2 Implementierung

4.3 make

4.4 gdb

4.5 Aufgabe 3: halde

4.6 Gelerntes anwenden



- Ein Debugger dient zum Suchen und Finden von Fehlern in Programmen
- Im Debugger kann man u.a.
 - das Programm schrittweise abarbeiten
 - Variablen- und Speicherinhalte ansehen und modifizieren
 - core dumps (Speicherabbilder beim Programmabsturz) analysieren
 - Erlauben von core dumps (in der laufenden Shell): z. B. `limit coredumpsize 1024k` oder `limit coredumpsize unlimited`
- Das zu analysierende Programm sollte mit folgenden Optionen übersetzt werden
 - `-g`, damit es Debug-Symbole enthält
 - `-O0`, um Übersetzeroptimierungen auszuschalten (kann das Laufzeitverhalten beeinflussen)
- Aufruf des Basis-Debuggers mit `gdb <Programmname>`
- Inklusive Visualisierung des Quelltextes: `cgdb <Programmname>`



```
/* Mit folgenden Übersetzeroptionen kompilieren:
 * -O0 -g
 */
#include <stdio.h>

static void initArray(long *array, size_t size) {
    for (size_t i = 0; i <= size; i++) {
        array[i] = 0;
    }
}

int main(void) {
    long *array;
    long buf[7];

    array = buf;
    initArray(buf, sizeof(buf)/sizeof(long));

    while (array != buf+sizeof(buf)/sizeof(long)) {
        printf("%ld\n", *array);
        array++;
    }
}
```



- Programmausführung beeinflussen
 - Breakpoints setzen:
 - b [<Dateiname>:]<Funktionsname>
 - b <Dateiname>:<Zeilennummer>
 - Starten des Programms mit run (+ evtl. Befehlszeilenparameter)
 - Fortsetzen der Ausführung bis zum nächsten Stop mit c (continue)
 - schrittweise Abarbeitung auf Ebene der Quellsprache mit
 - s (step: läuft in Funktionen hinein)
 - n (next: behandelt Funktionsaufrufe als einzelne Anweisung)
 - Breakpoints anzeigen: info breakpoints
 - Breakpoint löschen: delete breakpoint#



- Variableninhalte anzeigen/modifizieren
 - Anzeigen von Variablen mit: `p expr`
 - `expr` ist ein C-Ausdruck, im einfachsten Fall der Name einer Variable
 - Automatische Anzeige von Variablen bei jedem Programmstopp (Breakpoint, Step, ...): `display expr`
 - Setzen von Variablenwerten mit `set <variablenname>=<wert>`
- Ausgabe des Funktionsaufruf-Stacks (backtrace): `bt`
- Quellcode an aktueller Position anzeigen: `list`
- Watchpoints: Stoppt Ausführung bei Zugriff auf eine bestimmte Variable
 - `watch expr`: Stoppt, wenn sich der Wert des C-Ausdrucks `expr` ändert
 - `rwatch expr`: Stoppt, wenn `expr` gelesen wird
 - `awatch expr`: Stopp bei jedem Zugriff (kombiniert `watch` und `rwatch`)
 - Anzeigen und Löschen analog zu den Breakpoints



4.1 Freispeicherverwaltung

4.2 Implementierung

4.3 make

4.4 gdb

4.5 Aufgabe 3: halde

4.6 Gelerntes anwenden



■ Ziele der Aufgabe

- Zusammenhang zwischen „nacktem Speicher“ und typisierten Datenbereichen verstehen
- Funktion aus der C-Bibliothek selbst realisieren
- Umgang mit `make(1)`
- Entwickeln eigener Testfälle für selbstgeschriebenen Code

■ Vereinfachungen

- First-Fit-ähnliche Allokationsstrategie
- 1 MiB Speicher statisch alloziert
- freier Speicher wird in einer einfach verketteten Liste (unsortiert) verwaltet
- benachbarte freie Blöcke werden nicht verschmolzen
- `realloc` wird grundsätzlich auf `malloc`, `memcpy` und `free` abgebildet



4.1 Freispeicherverwaltung

4.2 Implementierung

4.3 make

4.4 gdb

4.5 Aufgabe 3: halde

4.6 Gelerntes anwenden



„Aufgabenstellung“

- Skizzieren Sie den Aufbau des verwalteten Speicherbereichs (hier: 64 Bytes, `sizeof(struct mblock) = 16 Bytes`) nach jedem Schritt des jeweiligen Szenarios

- Szenario 1:

```
char *c1 = (char *)malloc(5);  
char *c2 = (char *)malloc(7);  
free(c1);
```

- Szenario 2:

```
char *c1 = (char *)malloc(20);  
free(c1);  
char *c2 = (char *)malloc(4);
```

- Szenario 3:

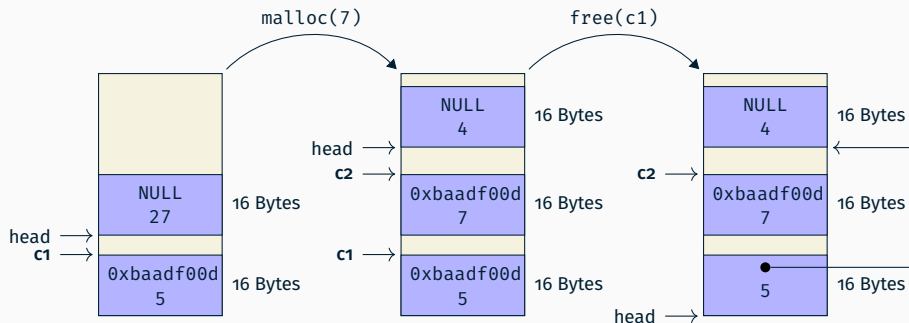
```
char *c1 = (char *)malloc(18);  
char *c2 = (char *)malloc(14);  
free(c1);
```

■ Szenario 1:

```
char *c1 = (char *)malloc(5);
```

```
char *c2 = (char *)malloc(7);
```

```
free(c1);
```



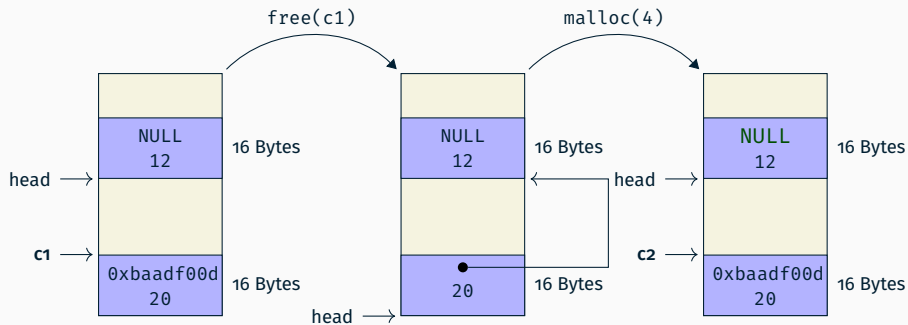


■ Szenario 2:

```
char *c1 = (char *)malloc(20);
```

```
free(c1);
```

```
char *c2 = (char *)malloc(4);
```





■ Szenario 3:

```
char *c1 = (char *)malloc(18);
```

```
char *c2 = (char *)malloc(14);
```

```
free(c1);
```

